

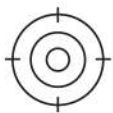


FJD Trion[™] S2 SERIE

LiDAR SCANNER

DIMENSIONI PIÙ RIDOTTE, MAGGIORE CAPACITÀ

Il LiDAR FJD Trion S2 vanta algoritmi VIO e SLAM avanzati per generare nuvole di punti affidabili e di alta qualità. Supportando oltre 8000 sistemi di coordinate, FJD Trion S2 elimina la necessità di lunghe conversioni manuali delle coordinate. Integrandosi con il software FJD Trion Scan e FJD Trion Model e utilizzando accessori pratici aggiuntivi come il gilet stabilizzatore, il supporto per drone e il drone robot, FJD Trion S2 migliora l'efficienza di acquisizione ed elaborazione dei dati per progetti di rilevamento all'aperto.



Accuratezza
1.2 cm



Colorazione Nuvola
in tempo reale



Algoritmi
Multi-SLAM



Nuvola di punti
georeferenziata



Adattamento
Multi-scenario



Scansioni
interne ed esterne

S2



320,000
Punti al secondo



120m
Range

S2 PRO



640,000
Punti al secondo



120m
Range

S2 MAX



640,000
Punti al secondo



300m
Range

INTEGRAZIONE MULTI-MODULO

Integra i moduli camera, IMU e RTK in un formato compatto dal peso di 2 kg, che consente di trasportarlo per vari progetti di rilevamento.

Modulo
RTK

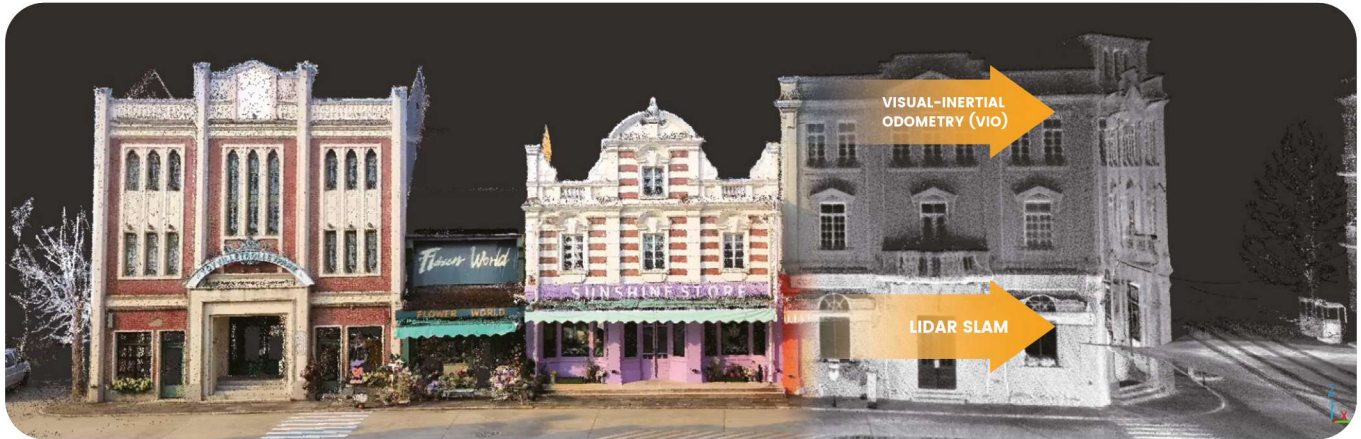
Canali LiDAR
16/32

IMU ad alta
precisione

2 camere
fisheye 12 MP

ALGORITMI MULTI-SLAM PER UN OUTPUT ACCURATO

La serie FJD Trion S2 incorpora due camere da 12MP per generare immagini ad alta risoluzione con algoritmi avanzati Visual-Inertial-Odom-etry (VIO) e SLAM, offrendo risultati accurati anche in ambienti complessi.



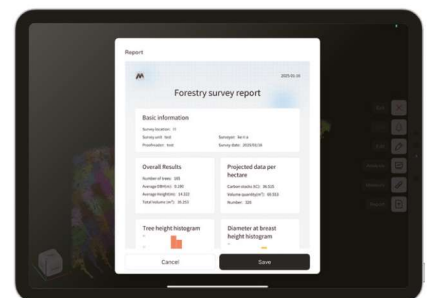
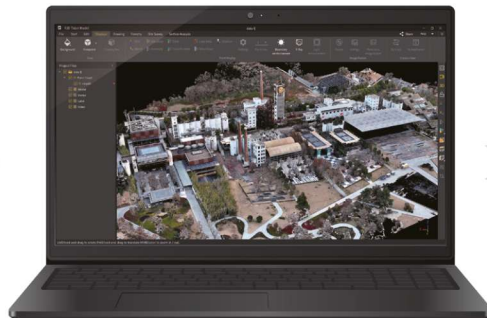
SCANSIONE E TRASPORTO SENZA SFORZI

Cattura nuvole di punti in tutte le direzioni, anche in aree difficili da raggiungere, con pratici accessori, tra cui gilet stabilizzatore, palo di prolunga, zaino e valigia rugged. Puoi semplicemente andare e scansione in qualsiasi momento, ovunque.



FLUSSO DI LAVORO SENZA INTERRUZIONI

Si integra perfettamente con l'app FJD Trion Scan e il software FJD Trion Model, offrendo un flusso di lavoro semplificato dall'acquisizione dei dati ai risultati finali.



Raccolta dati
App di controllo in tempo reale

Elaborazione dati
Software modulare per nuvole di punti

Collaborazione con il team
Lavoro di squadra grazie al cloud

SCENARI APPLICATIVI



Gestione e valutazione della proprietà



Architettura, ingegneria ed edilizia



Sicurezza pubblica



Rilievo topografico



Estrazione mineraria



Analisi forestale e della vegetazione

SCHEDA TECNICA

LiDAR

	S2	S2 PRO	S2 MAX
Range di scansione	120m @80% di riflettività 80m @10% di riflettività	120m @80% di riflettività 80m @10% di riflettività	300m @80% di riflettività 80m @10% di riflettività
Canali	16	32	32
Velocità	320.000 punti/s	640.000 punti/s	640.000 punti/s
FOV (Campo visivo)	360° x 270°C	360° x 270°C	360° x 270°C
Livello di sicurezza	Class 1 / 905 nm, sicurezza degli occhi	Class 1 / 905 nm, sicurezza degli occhi	Class 1 / 905 nm, sicurezza degli occhi

Parametri di sistema

Accuratezza relativa	1.2 cm
Accuratezza assoluta	3 cm
Peso	1.8 kg (esclusi batteria, camera e modulo RTK)
Durata della batteria	3 h (con 1 set di 2 batterie)
Memoria	512 GB (espandibile a 1T)
Temperatura di esercizio	da -10°C a +50°C
Consumo energetico	25 W
Dimensioni	107 x 118 x 398 mm (esclusi batteria, camera e modulo RTK)
Esportazioni dati	WiFi, USB tipo C, USB tipo A
Formato Nuvola di Punti	.las / .ply / .pts / .e57
Alimentazione Elettrica	10.8 V, 3 A

*Accuracy measured in experimental environment

Camera

Risoluzione	2 x 12 MP
Campo visivo	200°
Visual SLAM	Supportato
Esportazione immagini	Supportato
Formato immagine	.jpg

GNSS

Costellazioni satellitari	GPS L1/L2/L5 BDS B1/B2/B3 GLONASS L1/L2/L3 Galileo E1/E5a/E5b/E6
Accuratezza RTK	H: 8 mm + 1 ppm RMS V: 15 mm + 1 ppm RMS
PPS	Supportato